

SciPy Optimize

Doherty Andrade

1 SciPy optimize: Programação Linear e equações não lineares

SciPy optimize tem um conjunto grande funções para tratar com minimização (ou maximização) funções objetivo, inclusive sujeitas a restrições. Inclui solucionadores de problemas não lineares (com suporte para algoritmos de otimização local e global), programação linear, mínimos quadrados restritos e não lineares, determinação de raiz de funções não lineares e ajuste de curva.

Neste post vamos apresentar exemplos em problemas de programação linear. Devemos colocar o ppl na forma

$$\min c \cdot x$$

$$Ax \leq b.$$

Consideremos inicialmente um problema de minimização. Podemos resumir o problema da seguinte forma:

$$\begin{cases} \min(4x_1 + 2x_2 + x_3 + 10x_4 + 5x_5) \\ x_2 + 5x_3 + 4x_4 + 3x_5 \geq 10 \\ 2x_1 + x_2 + 3x_4 + 2x_5 \geq 30 \\ 3x_1 + x_2 + 9x_4 \geq 18 \\ x_1, \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0, x_5 \geq 0. \end{cases}$$

```
In [1]: # Importando as bibliotecas necessárias
```

```
import numpy as np
from scipy.optimize import linprog
```

```
In [2]: # Entrando com o conjunto de restrições, todas da forma com <=
```

```
#matrix A
```

```
A = np.array([[0, -1, -5, -4, -3 ], [-2, -1, 0, -3, -2], [-3, -1, 0, -9, 0], [-1, 0, 0, 0, 0]
              [0, -1, 0, 0, 0], [0, 0, -1, 0, 0], [0, 0, 0, -1, 0], [0, 0, 0, 0, -1]])
```

```
# vetor b
```

```
b = np.array([-10, -30, -18, 0, 0, 0, 0, 0])
```

```
# coeficientes da função objetivo
```

```
c = np.array([4, 2, 1, 10, 5])
```

```
# Resolvendo o problema
```

```
res = linprog(c, A_ub=A, b_ub=b)
```

```

# Imprimindo resultados
print('Valor ótimo:', round(res.fun, ndigits=2),
      '\nValores de x:', res.x,
      '\nNúmero de iterações realizadas:', res.nit,
      '\nStatus:', res.message)

```

```

Valor ótimo: 60.0
Valores de x: [10. 10.  0.  0.  0.]
Número de iterações realizadas: 8
Status: Optimization terminated successfully.

```

Determinar a solução ótima do seguinte PPL

$$\begin{aligned} & \min(20x_1 + 30x_2 + 16x_3) \\ & \begin{cases} 2.5x_1 + 3x_2 + x_3 \geq 3 \\ x_1 + 3x_2 + 2x_3 \geq 4 \\ x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0. \end{cases} \end{aligned}$$

In [3]: # Entrando com o conjunto de restrições, todas da forma com <=

```

#matrix A
A = np.array([[ -2.5, -3, -1 ], [ -1, -3, -2 ], [ -1,  0,  0 ], [ 0, -1,  0 ], [ 0, 0, -1]])

# vetor b
b = np.array([ -3, -4,  0,  0,  0])

# coeficientes da função objetivo
c = np.array([20, 30, 16])

# Resolvendo o problema
res = linprog(c, A_ub=A, b_ub=b)

# Imprimindo resultados
print('Valor ótimo:', round(res.fun, ndigits=2),
      '\nValores de x:', res.x,
      '\nNúmero de iterações realizadas:', res.nit,
      '\nStatus:', res.message)

```

```

Valor ótimo: 36.0
Valores de x: [0.          0.66666667  1.          ]
Número de iterações realizadas: 2
Status: Optimization terminated successfully.

```

Para determinação de soluções equações não lineares usamos o comando solve que utiliza o método de Newton-Raphson. Veremos um exemplo.

Vamos determinar a solução da equação $x - \cos(x) = 0$. Como o método de Newton-Raphson exige uma aproximação inicial, vamos tomar para este exemplo $x_0 = 0.5$.

```
In [4]: from scipy.optimize import fsolve
        from math import cos, sin, exp, pi

        def f(x):
            return x- cos(x)

        x = fsolve(f, 0.5)

        print("A raiz aproximada é x =%21.19g" % x)
```

A raiz aproximada é x =0.7390851332151601172

Pode-se utilizar o método da bissecção.

```
In [5]: from scipy.optimize import bisect
        from math import cos, sin, exp, pi

        def f(x):
            return x -cos(x)

        x = bisect(f, 0.5, 1, xtol=1e-6)

        print("A raiz é aproximadamente x=%14.12g,\n"
              "o erro é menor do que 1e-6." % (x))
```

A raiz é aproximadamente x=0.739085197449,
o erro é menor do que 1e-6.

Usando diretamente o método de Newton.

```
In [6]: #newton(func, x0, fprime, args, tol, ...)]

        from math import cos, sin, exp, pi
        from scipy.optimize import newton

        def f(x):
            return x-cos(x)

        def fprime(x):
            return 1+sin(x)

        x = newton(f, 0.75, fprime, tol=1e-6)

        print("A raiz é aproximadamente x=%14.12g,\n"
              "o erro é menor do que 1e-6." % (x))
```

A raiz é aproximadamente x=0.739085133215,
o erro é menor do que 1e-6.