

Resolvendo EDO's no MATLAB

Prof. Doherty Andrade -- www.metodosnumericos.com.br

1. Determinando soluções explícitas

MatLab tem uma grande biblioteca de funções para resolver equações diferenciais ordinárias. Neste **Live Script**, vamos considerar apenas as mais básicas.

Embora MatLab seja primeiramente um pacote numérico ele pode também resolver simbolicamente EDO's para isto usamos o comando `dsolve()`.

Consideremos como exemplo, a EDO dada por $y'(x) = -xy$.

```
dsolve('Dy=-y*x','x')
```

ans =

$$C_4 e^{-\frac{x^2}{2}}$$

Note que MatLab usa a letra D maiúscula para indicar derivada mas também pode ser diff.

Podemos também entrar com a equação e os dados iniciais. Veja o exemplo

```
eq1 = 'Dy = -y*x'
```

eq1 =
'Dy = -y*x'

```
inic = 'y(1)=1'
```

inic =
'y(1)=1'

```
dsolve(eq1,inic,'x')
```

ans =

$$\sqrt{e} e^{-\frac{x^2}{2}}$$

Para salvar a solução simbólica, devemos criar uma função simbólica $y(x)$

```
syms y(x)
```

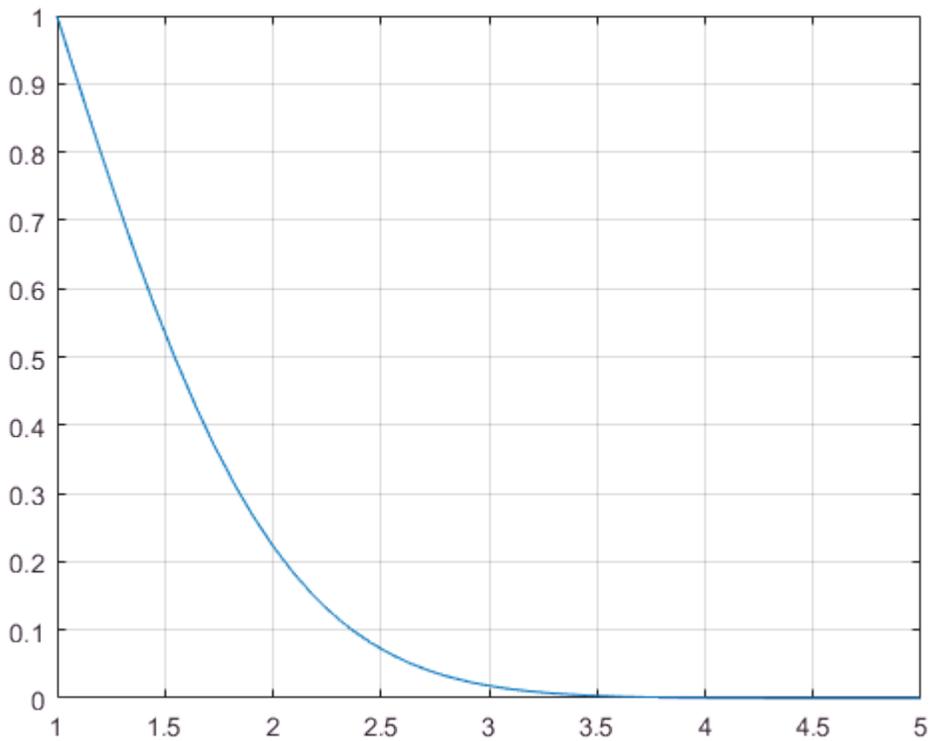
```
ysol(x) = dsolve(eq1,inic,'x')
```

```
ysol(x) =
```

$$\sqrt{e^{-\frac{x^2}{2}}}$$

Uma vez que já temos a solução de uma EDO podemos querer plotar o gráfico da solução para termos uma ideia do seu comportamento.

```
fplot(@(x)[ysol(x)],[1,5]), grid
```



Se o comando dsolve não pode resolver sua EDO tente os métodos numéricos para EDO's do MatLab.

Veamos um exemplo de EDO não linear.

$$\left(\frac{dy}{dx} + y\right)^2$$

$$y(0) = 0.$$

```
syms y(x)
ode = (diff(y,x)+y)^2 == 1;
cond = y(0) == 0;
ysol(x) = dsolve(ode,cond)
```

ysol(x) =

$$\frac{e^{-x} - 1}{1 - e^{-x}}$$

Agora um exemplo de EDO de **segunda ordem**:

$$\frac{d^2y}{dx^2} = \cos(2x) - y$$

$$y(0) = 1$$

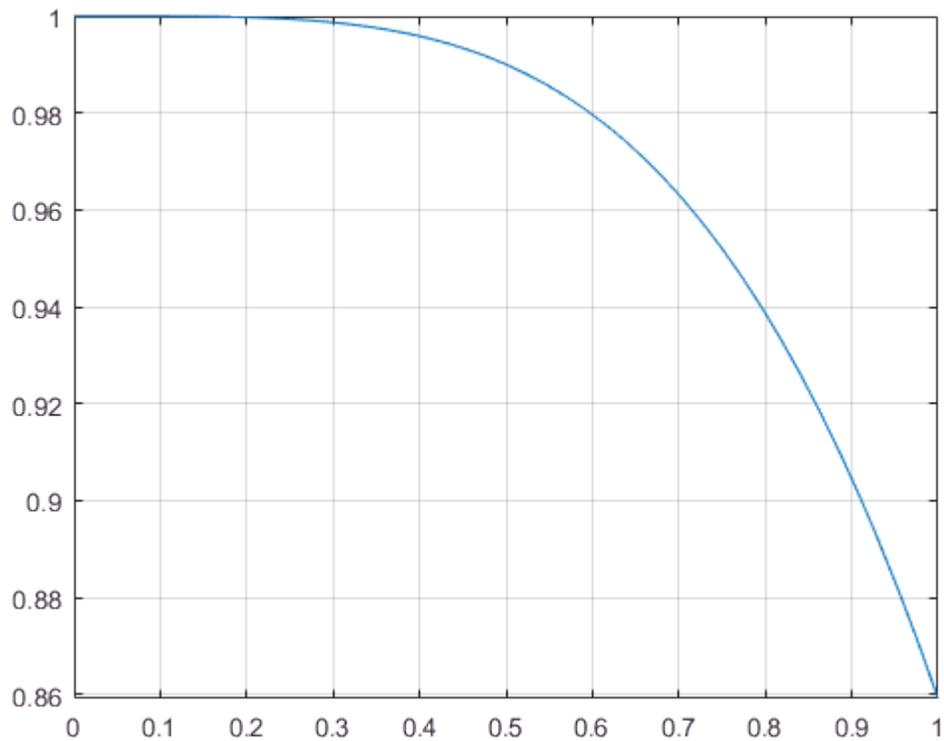
$$y'(0) = 0$$

```
syms y(x)
Dy = diff(y);
ode = diff(y,x,2) == cos(2*x)-y;
cond1 = y(0) == 1;
cond2 = Dy(0) == 0;
conds = [cond1 cond2];
ySol(x) = dsolve(ode,conds);
ySol = simplify(ySol)
```

ySol(x) =

$$1 - \frac{8 \sin\left(\frac{x}{2}\right)^4}{3}$$

```
fplot(@(x)[ySol(x)],[0,1]), grid
```



Outro Exemplo de EDO de segunda ordem

Suponha que desejamos resolver a EDO de segunda ordem

$$y''(x) + 8y'(x) + 2y(x) = \cos(x)$$

$$y(0) = 0$$

$$y'(0) = 1$$

Vejamos como fazer isso no MatLab.

```
eq2 = 'D2y+8*Dy+2*y= cos(x)';
inics = 'y(0) =0, Dy(0)= 1';
y = dsolve(eq2,inics,'x')
```

y =

$$\frac{\sqrt{14} e^{4x-\sqrt{14}x} \sigma_2 (\sin(x) - \cos(x) (\sqrt{14} - 4))}{28 ((\sqrt{14} - 4)^2 + 1)} - \frac{\sqrt{14} e^{4x+\sqrt{14}x} \sigma_1 (\sin(x) + \cos(x) (\sqrt{14} + 4))}{28 ((\sqrt{14} + 4)^2 + 1)} - \frac{\sqrt{14}}{28}$$

where

$$\sigma_1 = e^{-x(\sqrt{14}+4)}$$

$$\sigma_2 = e^{x(\sqrt{14}-4)}$$

$$\sigma_3 = 8\sqrt{14} + 31$$

ou podemos definir uma função simbólica usando syms como anteriormente.

```
syms y(x)
Dy = diff(y);
ode2 = diff(y,x,2) +8*diff(y,x)+2*y== cos(x);
cond1 = y(0) == 0;
cond2 = Dy(0) == 1;
conds = [cond1 cond2];
ySol2(x) = dsolve(ode2,conds);
ySol2 = simplify(ySol2)
```

ySol2(x) =

$$\frac{\sqrt{65} \sin\left(x + \operatorname{atan}\left(\frac{1}{8}\right)\right)}{65} - \frac{e^{-x(\sqrt{14}+4)}}{130} - \frac{e^{x(\sqrt{14}-4)}}{130} + \frac{53\sqrt{14} e^{x(\sqrt{14}-4)}}{1820} - \frac{53\sqrt{14} e^{-x(\sqrt{14}+4)}}{1820}$$

3. Sistema de EDOs

É possível determinar explicitamente solução de um sistema de EDO's. Veja o exemplo.

Considere o sistema:

$$\frac{dy}{dx} = z$$

$$\frac{dz}{dx} = -y$$

```
syms y(t) z(t)
eqns = [diff(y,t)==z, diff(z,t)==-y];
[ySol(t),zSol(t)] = dsolve(eqns)
```

$$ySol(t) = C_{13} \cos(t) + C_{12} \sin(t)$$

$$zSol(t) = C_{12} \cos(t) - C_{13} \sin(t)$$

4. Solução numérica

MatLab possui vários métodos numéricos (chamados de solver) que permitem obter numericamente a solução de EDOs, método de Euler, métodos de Runge-Kutta e etc.

Vamos tomar como exemplo a EDO

$$y' = -2xy + 1$$
$$y(0) = 1$$

e vamos usar o método **ode45** (método de Runge -Kutta de ordem 4 melhorado) para determinar a solução numérica no intervalo [0,5].

```
xspan = [0 5];  
y0 = 1;  
[x,y] = ode45(@(x,y)-2*x*y+1,xspan, y0)
```

x =

```
0  
0.0502  
0.1005  
0.1507  
0.2010  
0.3260  
0.4510  
0.5760  
0.7010  
0.8260  
⋮
```

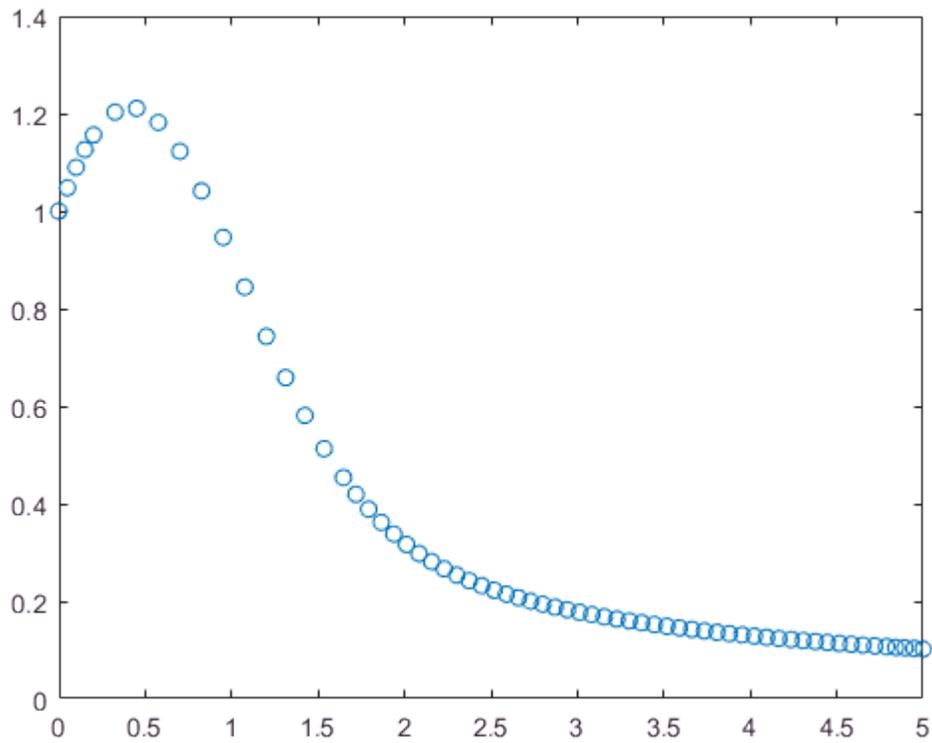
•

y =

```
1.0000  
1.0476  
1.0898  
1.1260  
1.1561  
1.2030  
1.2105  
1.1817  
1.1226  
1.0413  
⋮
```

•

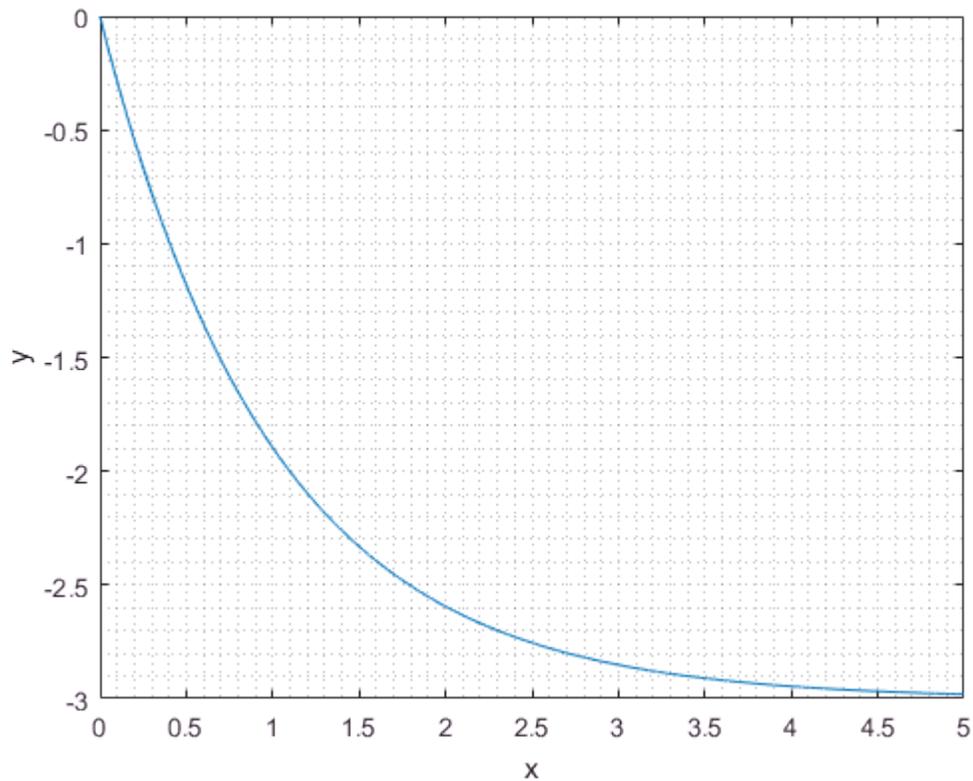
```
plot(x,y,'o')
```



Vejamos outro exemplo. Resolver numericamente a EDO

$$y' = -3 \exp(-x)$$
$$y(0) = 0$$

```
x=0:0.001:5;  
inicial_y = 0;  
[x,y]=ode45( @(x,y)-3*exp(-x), x, inicial_y);  
  
plot(x,y);  
xlabel('x'); ylabel('y');grid minor;
```



4. Problemas de valor de Fronteira (PVF)

Baseado no trabalho de Sulaymon L. ESHKABILOV.

Exemplo:

$$y'' - 3y' + 2y = 0$$

$$y(0) = 0$$

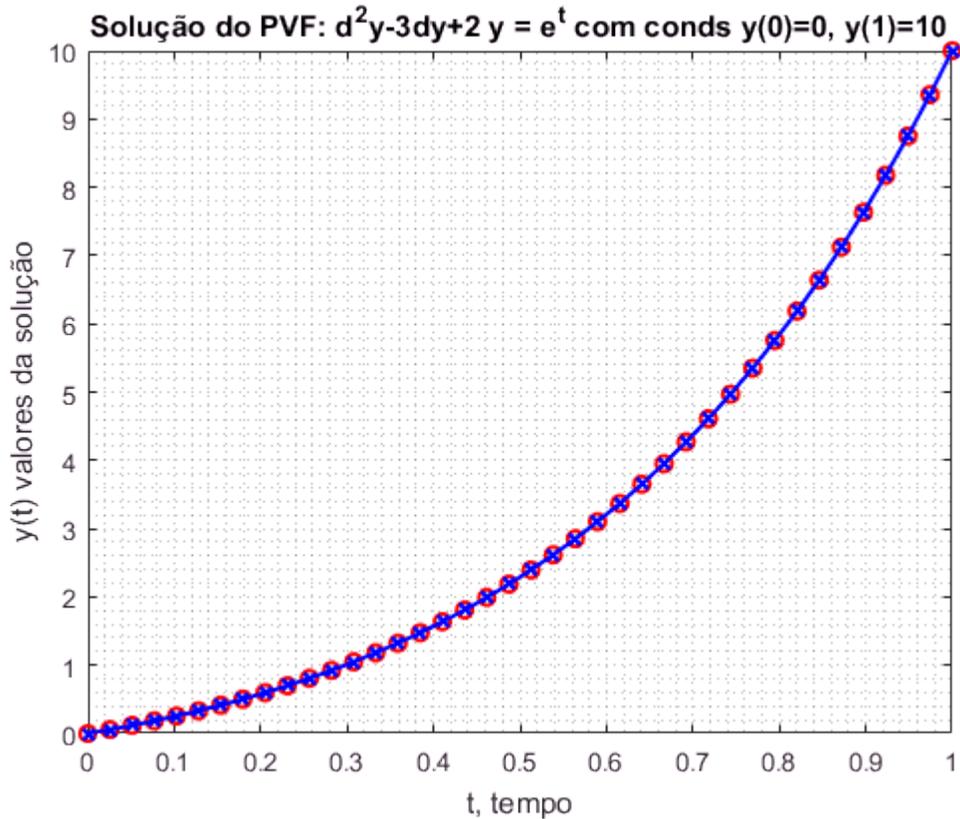
$$y(1) = 10$$

```
% Defina a função inline dy:
dy=inline('[y(2); -2*y(1)+3*y(2)]', 't', 'y');
% Defina as condições de bordo via uma função inline:
Res=inline('[yl(1), yr(1)-10]', 'yl', 'yr');
% Criar a discretização do espaço tempo para a solução problema:
t = linspace(0, 1, 40);
% Cria uma estrutura consistindo de uma malha inicial
% de 40 pontos igualmente espaçados em [0,1] e
% e valores constantes como candidato de y1=0 e y2=1 com este comando:
SOLin1 = bvpinit(t,[0 1]);
% Outro valor constante como candidato: y1=2 e y2=10
SOLin2 = bvpinit(t,[2 10]);
% Obter a solução numerica do problema:
SOLs1GUESS = bvp4c(dy,Res,SOLin1);
```

```

SOLs2GUESS = bvp4c(dy,Res,SOLin2);
y1 = deval(SOLs1GUESS,t);
y2 = deval(SOLs2GUESS,t);
figure
plot(t, y1(1,1:end), 'ro-', t, y2(1, :),'bx-', 'linewidth', 1.5),
grid minor ,title('Solução do PVF: d^2y-3dy+2 y = e^t com conds y(0)=0, y(1)=10')
xlabel( 't, tempo'), ylabel( 'y(t) valores da solução')

```



Para ver os valores calculados da solução escreva y2.

y2

y2 =

0	0.0571	0.1186	0.1849	0.2562	0.3329	0.4153	0.5037 ...
2.1410	2.3107	2.4908	2.6819	2.8847	3.0997	3.3276	3.5693

•

Exemplo 2

Suponha que desejamos determinar a solução do seguinte PVF:

$$y'' + 2y = \exp(t)$$

$$y(0) = 0$$

$$y(\pi) = 1$$

Precisamos obrigatoriamente passar para um sistema de EDOs de primeira ordem. Faça $y_1 = y$ e portanto:

$$y_1' = y_2$$

$$y_2' = \exp(t) - 2y_1$$

Vamos entrar com os dados.

```
% Defina a função inline dy:
dy=inline('[y(2); exp(t)-2*y(1)]', 't', 'y');
% Defina as condições de bordo via uma função inline:
Res=inline('[y1(1), yr(1)-1]', 'y1', 'yr');
% Criar a discretização do espaço tempo para a solução problema:
t = linspace(0, pi, 40);
% Cria uma estrutura consistindo de uma malha inicial
% de 40 pontos igualmente espaçados em [0,pi] e
% e valores constantes candidatos de y1=0 e y2=1 com este comando:
SOLin1 = bvpinit(t,[0 1]);
% Outro valor constante candidato: y1=2 e y2=1
SOLin2 = bvpinit(t,[2 1]);
% Obter a solução numérica do problema:
SOLs1GUESS = bvp4c(dy,Res,SOLin1);
SOLs2GUESS = bvp4c(dy,Res,SOLin2);
y1 = deval(SOLs1GUESS,t);
y2 = deval(SOLs2GUESS,t);
figure
plot(t, y1(1,1:end), 'ro-', t, y2(1, :),'bx-', 'linewidth', 1.5),
grid minor, title('Solução do PVF: d^2y+2y=e^t com conds y(0)=0, y(\pi)=1')
xlabel( 't, tempo'), ylabel( 'y(t) valores da solução')
```

